

Kompaktzylinder SR 10

12, 24 oder 36 VDC, Verstellkraft bis 6800N



Standardmerkmale und Vorteile

- Robust , leistungsfähig, zuverlässig
- Kolbenrohr aus Edelstahl
- Mit Trapez- oder Kugelgewinde
- Überlastkupplung
- Schlingfederbremse
- Wartungsfrei

Allgemeine Daten	
Gewindetyp	Kugelgewinde oder Trapezgewinde
Verdrehsicherung	nein
Handbetätigung	optional
Nachlaufbremse	nein
Endschalter	nein
Potentiometer	optional
Motorschutz	Thermoschalter, selbst rückstellend
Motoranschluss	Kabel
Zertifikate	CE

Leistungsdaten

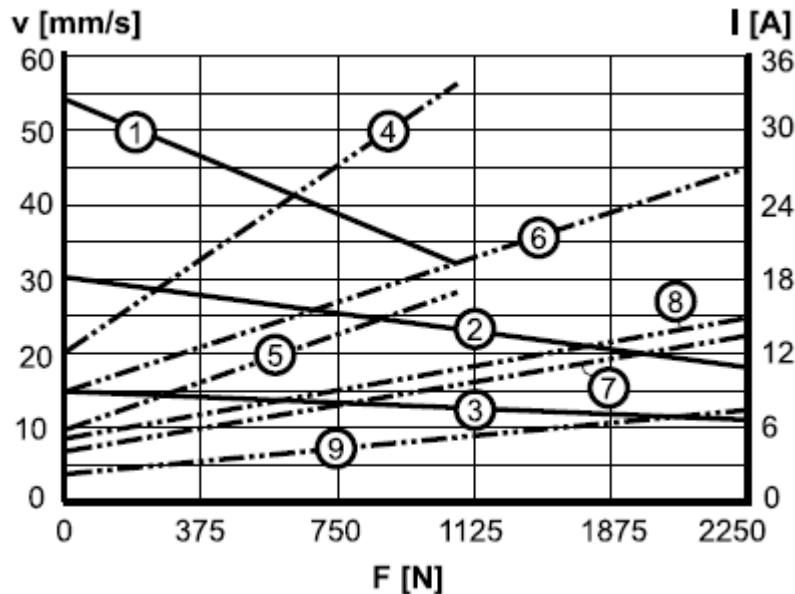
Maximale Last	dynamisch / statisch [N]
Dxx05A5 Trapezgewinde	1100 / 11350
Dxx10A5 Trapezgewinde	2250 / 11350
Dxx20A5 Trapezgewinde	2250 / 11350
Dxx05B5 Kugelgewinde	2250 / 18000
Dxx10B5 Kugelgewinde	4500 / 18000
Dxx20B5 Kugelgewinde	4500 / 18000
Dxx21B5 Kugelgewinde	6800 / 18000
Geschwindigkeit	ohne / max. Last [mm/s]
Dxx05A5 Trapezgewinde	54 / 32
Dxx10A5 Trapezgewinde	30 / 18
Dxx20A5 Trapezgewinde	15 / 12
Dxx05B5 Kugelgewinde	61 / 37
Dxx10B5 Kugelgewinde	30 / 19
Dxx20B5 Kugelgewinde	15 / 12
Dxx21B5 Kugelgewinde	15 / 11
Eingangsspannung	12, 24, 36 VDC
Standardhublängen [Inch]	4, 6, 8, ..., 20, 24
Betriebstemperatur	-25 bis +65 °C
Einschaltdauer bei voller Last und 25°C	25 %
Längsspiel	1 mm
Einspannmoment	11,3 Nm
Leiterquerschnitt	2 mm ²
Kabellänge	165 mm
Schutzart	IP 65
Kompatible Steuerungen	
Typ	Eingangsspannung
AC-063	12, 24, 36 VDC und 230 VAC
DCG-190	230 VAC



Leistungsdiagramm SR 10

Trapezgewinde

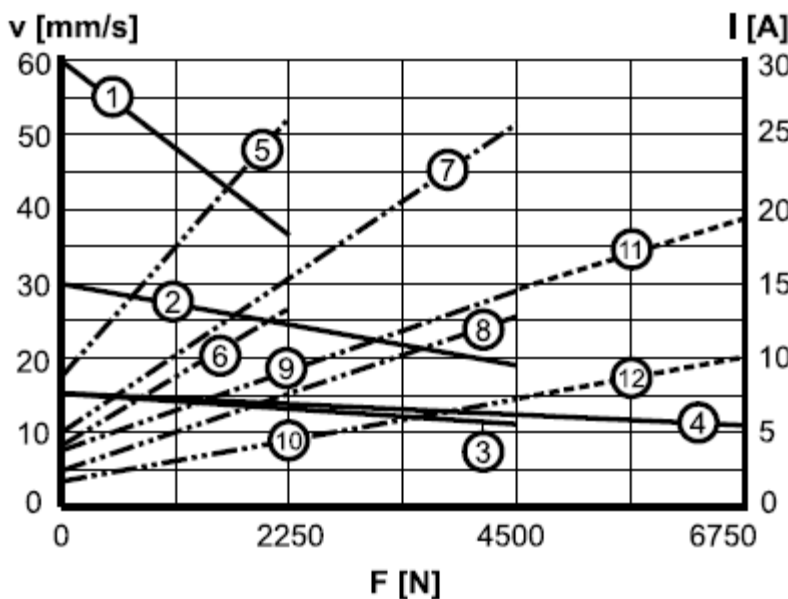
Geschwindigkeit und Strom lastabhängig



- 1: V [mm/s] Dxx-05A5
- 2: V [mm/s] Dxx-10A5
- 3: V [mm/s] Dxx-20A5
- 4: I [A] 12VDC, D12-05A5
- 5: I [A] 12VDC, D24-05A5
- 6: I [A] 12VDC, D12-10A5
- 7: I [A] 24VDC, D24-10A5
- 8: I [A] 12VDC, D12-20A5
- 9: I [A] 24VDC, D24-20A5

Kugelgewinde

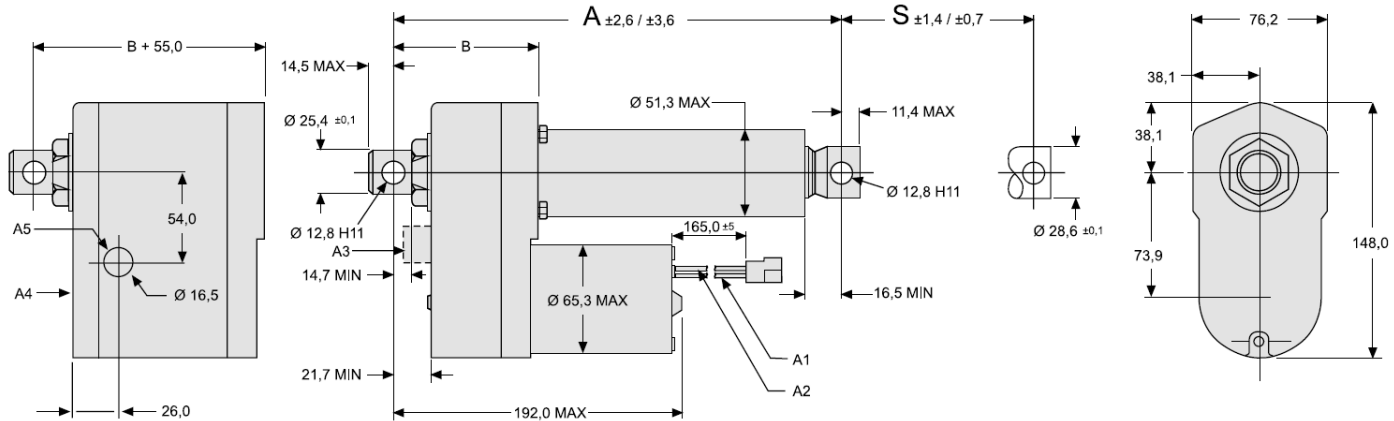
Geschwindigkeit und Strom lastabhängig



- 1: V [mm/s] Dxx-05B5
- 2: V [mm/s] Dxx-10B5
- 3: V [mm/s] Dxx-20B5
- 4: V [mm/s] Dxx-21B5
- 5: I [A] 12VDC, D12-05B5
- 6: I [A] 24VDC, D24-05B5
- 7: I [A] 12VDC, D12-10B5
- 8: I [A] 24VDC, D24-10B5
- 9: I [A] 12VDC, D12-20B5
- 10: I [A] 24VDC, D24-20B5
- 11: I [A] 12VDC, D12-21B5
- 12: I [A] 24VDC, D24-21B5



Maßblatt SR 10



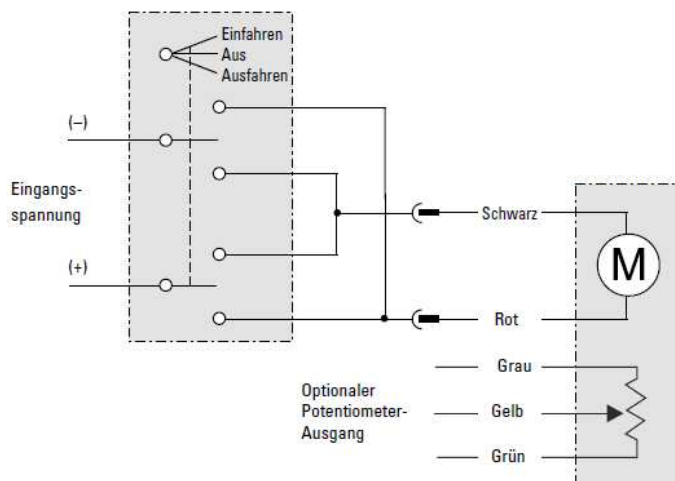
S: Hub, Toleranz Trapez-/Kugelgewinde
 A: eingefahrene Länge, Toleranz Trapez-/Kugelgewinde
 A1: schwarzes Kabel
 A2: rotes Kabel

A3: Handnotbetätigung (optional)
 A4: Ausführung mit Potentiometer
 A5: Kabel von Potentiometer, Länge 600 mm

Hub (S)	[mm]	101,6	152,4	203,2	254	304,8	355,6	406,4	457,2	508	609,6
Eingefahrene Länge (A) Ausf. mit Trapezgewinde	[mm]	262,3	313,1	363,9	414,7	465,5	567,1	617,9	668,7	719,5	821,1
Eingefahrene Länge (A) Ausf. mit Kugelgewinde	[mm]	302,3	353,1	403,9	454,7	505,5	607,1	657,9	708,7	759,5	861,1
Zusätzliche Länge (B) bei Ausf. mit Potentiometer*	[mm]	55	55	55	55	55	55	55	55	55	55
Gewicht mit Trapezgewinde	[kg]	4,5	4,7	4,9	5,0	5,2	5,4	5,5	5,7	5,8	6,2
Gewicht mit Kugelgewinde	[kg]	5,1	5,3	5,5	5,6	5,8	5,9	6,1	6,3	6,4	6,8
Mehrgewicht Potentiometer	[kg]	1,3	1,3	1,3	1,3	1,3	1,3	1,3	1,3	1,3	1,3
Widerstandsänderung*	[Ω/mm]	39	39	39	39	20	20	20	20	20	10

* Potentiometer optional

Schaltbild SR 10



Zum Ausfahren des Kompaktzylinders den roten Leiter an den positiven Pol und den schwarzen Leiter an den negativen Pol anschließen. Zum Einfahren des Kompaktzylinders die Polarität ändern.

Der Kompaktzylinder muss vor Erreichen der mechanischen Endlagen abgeschaltet werden!

Am optionalen Potentiometer-Ausgang liegen 0 Ohm zwischen dem grauen und gelben Leiter an, wenn der Kompaktzylinder vollständig ausgefahren ist.



Bestellschlüssel SR 10

Position	1	2	3	4	5
Beispiel	D12 -	20B5 -	04	M0	N

1. Eingangsspannung

D12 = 12 VDC
 D24 = 24VDC
 D36 = 36 VDC

2. Dyn. Tragzahl, Gewindetyp und max. Geschwindigkeit

05A5 - = 1100 N, Trapez, 54 mm/s (1)
 10A5 - = 2250 N, Trapez, 30 mm/s
 20A5 - = 2250 N, Trapez, 15 mm/s
 05B5 - = 2250 N, Kugel, 61 mm/s
 10B5 - = 4500 N, Kugel, 30 mm/s
 20B5 - = 4500 N, Kugel, 15 mm/s
 21B5 - = 6800 N, Kugel, 15 mm/s

3. Hub (S)

04 = 4 Zoll (101,6 mm)
 06 = 6 Zoll (152,4 mm)
 08 = 8 Zoll (203,2 mm)
 10 = 10 Zoll (254,0 mm)
 12 = 12 Zoll (304,8 mm)
 14 = 14 Zoll (355,6 mm)
 16 = 16 Zoll (406,4 mm)
 18 = 18 Zoll (457,2 mm)
 20 = 20 Zoll (508,0 mm)
 24 = 24 Zoll (609,6 mm)

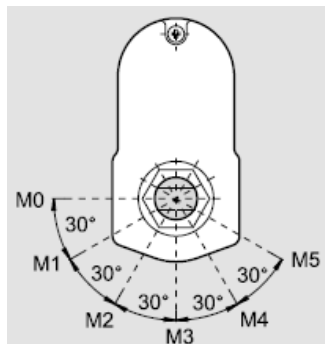
4. Position der hinteren Befestigungsbohrung

M0 = Bohrung bei 0° (Standardposition)
 M1 = Bohrung bei 30°
 M2 = Bohrung bei 60°
 M3 = Bohrung bei 90°
 M4 = Bohrung bei 120°
 M5 = Bohrung bei 150°

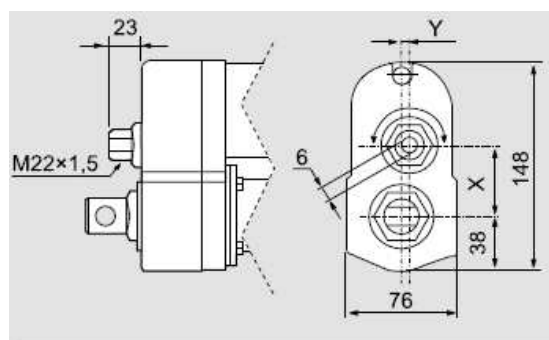
5. Optionen

N = keine Option
 NPO = Potentiometer
 NHW = Handnotbetätigung

Position hintere Befestigungsbohrung



Position Handnotbetätigung



Modell	X	Y
05A(B)5 -	49,6	0,0
10A(B)5 -	43,3	5,2
20(21)A(B)5 -	38,9	0,0